

ergibt und folglich in (12)

$$\underline{b}=0, \quad \bar{b}=\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0.04 & 0.04 \end{pmatrix}, \quad \underline{h}=0, \quad \bar{h}=\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0.02 & 0.08 \end{pmatrix}$$

gesetzt werden können. In den Startmatrizen (22) für die Iteration (13) erhält man, falls alle Elemente von  $c$  gleich 1 gesetzt werden, für  $\xi$  nach der Formel (23) den Wert  $\xi=12/11$ . Die hieraus nach dem Verfahren (13) bestimmten Matrizenfolgen  $(x_n)$  und  $(y_n)$  konvergieren monoton wachsend bzw. fallend gegen die nachfolgend genannten Matrizen  $x$  bzw.  $y$ , und zwischen diesen sind alle zu den Matrizen (24) gehörigen Inversen  $a^{-1}$  gelegen,

$$x=\begin{pmatrix} 3.75 & -6.25 \\ -6.25 & 11 \end{pmatrix} \leq a^{-1} \leq y=\begin{pmatrix} 4.125 & -5.5 \\ -5.5 & 12.5 \end{pmatrix}. \quad (26)$$

Durch (26) wird jedoch die optimale Intervalleinschließung

$$\inf\{a^{-1}\}=\begin{pmatrix} 3.77 \dots & -6.25 \\ -6.25 & 11.11 \dots \end{pmatrix} \leq a^{-1} \leq \sup\{a^{-1}\}=\begin{pmatrix} 4.125 & -5.55 \dots \\ -5.55 \dots & 12.5 \end{pmatrix}$$

für die Lösungsmenge  $\{a^{-1}\}=\{a^{-1}: \underline{a} \leq a \leq \bar{a}\}$  nicht erreicht. Dagegen ist hier die Intervallmatrix  $[x, y]$  die intervallmäßige Lösung der Fixpunktgleichung  $x=z+xd$  mit  $d$  aus (25); in anderen Beispielen muß auch dies nicht zutreffen.

## Literatur

1. Albrecht, J.: Monotone Iterationsfolgen und ihre Verwendung zur Lösung linearer Gleichungssysteme. *Numer. Math.* **3**, 345–358 (1961)
2. Alefeld, G., Herzberger, J.: Einführung in die Intervallrechnung. Mannheim-Wien-Zürich: Bibliographisches Institut 1974
3. Barth, W., Nuding, E.: Optimale Lösung von Intervallgleichungssystemen. *Computing* **12**, 117–125 (1974)
4. Hansen, E.R.: Interval arithmetic in matrix computation. *J. SIAM, ser. B, Numer. Anal.* **2**, 308–320 (1965)
5. Krückeberg, F.: Inversion von Matrizen mit Fehlererfassung. *Z. Angew. Math. Mech.* **46**, T69 (1966)
6. Šarman, S., Albrecht, J.: Bemerkungen zur Iteration mit monoton zerlegbaren Operatoren. *Z. Angew. Math. Mech.* **52**, 554–556 (1972)
7. Schmidt, J.W.: Ausgangsvektoren für monotone Iterationen bei linearen Gleichungssystemen. *Numer. Math.* **6**, 78–88 (1964)
8. Schmidt, J.W.: Monotone Einschließung von Inversen positiver Elemente durch Verfahren vom Schulz-Typ. *Computing* **16**, 211–219 (1976)
9. Schröder, J.: Fehlerabschätzung bei linearen Gleichungssystemen mit dem Brouwerschen Fixpunktsatz. *Arch. Rational Mech. Anal.* **3**, 28–44 (1959)

Eingegangen am 5. Mai 1978

## Nachtrag bei der Korrektur

Wählt man im Verfahren (4) die Näherung  $z$  von  $n$  abhängig als  $z=m_n$ , entsteht, wie aus der Schreibweise in der Fußnote ersichtlich ist, ein in [10] behandeltes quadratisch konvergentes Einschließungsverfahren.

10. Schmidt, J.W., Nauber, W.: Über ein Verfahren zur zweiseitigen Approximation inverser Elemente. *Computing* **17**, 59–67 (1976)