

# Sulla definizione di integrale delle funzioni di una variabile

di GIUSEPPE VITALI, a Padova

---

In una recente pubblicazione <sup>(1)</sup> il prof. BEPPO LEVI presenta a scopi didattici una nuova definizione di integrale di funzioni limitate a proposito della quale scrive <sup>(2)</sup>:

« Per le funzioni misurabili l'integrale quale è qui definito coincide col-  
« l'integrale di LEBESGUE: ma resta dubbio se non sia possibile immaginare  
« l'applicazione della definizione a funzioni non misurabili ».

Io dimostro che effettivamente la definizione del LEVI è del tutto equi-  
valente a quella di LEBESGUE.

Nella esposizione io rinuncio ai vincoli di linguaggio che il LEVI si impone  
per i fini didattici del suo lavoro.

**1.** Il LEVI definisce dapprima l'integrale superiore delle funzioni limitate  
e  $> 0$  nel modo seguente:

« Sia  $f(x)$  una funzione di variabile reale limitata e  $> 0$  definita in un  
« intervallo  $(a, b)$ ,  $a < b$ .

« Consideriamo una successione di segmenti di  $(a, b)$

$$(1) \quad \delta_1, \delta_2, \dots$$

« e una successione di numeri reali e  $> 0$

$$(2) \quad h_1, h_2, \dots$$

« tali che per ogni  $x$  di  $(a, b)$  esista un numero intero positivo  $n$ , per cui  $x$  appar-  
« tenga a  $\delta_n$  o come punto interno o come punto estremo, e sia  $f(x) \leq h_n$  <sup>(3)</sup>.

---

<sup>(1)</sup> BEPPO LEVI, *Sulla definizione dell'integrale*. (« Annali di Matematica pura ed appli-  
cata », serie IV, tomo I, 1923-24, pp. 58-82).

<sup>(2)</sup> Loc. cit., p. 58.

<sup>(3)</sup> Non è escluso che la successione (1) consti di un numero finito di elementi. Però  
in questo caso anche la (2) deve intendersi finita e contenente un numero di elementi uguale  
al numero degli elementi di (1).

« Formiamo poi la somma

$$(3) \quad \Sigma_n d_n \cdot h_n$$

« nella quale  $d_n$  indica il numero assoluto che misura la lunghezza di  $\delta_n$ .

« Il limite inferiore delle somme (3) corrispondenti alle varie coppie di successioni (1) e (2) che soddisfano alle condizioni sopra richieste si chiama « *integrale superiore di  $f(x)$  da  $a$  e  $b$*  e si indica con

$$\int_a^b f(x) dx \text{ » } (1).$$

Sia  $c$  il limite superiore di  $f(x)$  in  $(a, b)$ , e per ogni  $y$  positivo e  $\leq c$  si indichi con  $e(y)$  la misura esterna <sup>(2)</sup> del gruppo dei punti di  $(a, b)$  per cui  $f(x) > y$ .

È evidente che  $e(c) = 0$  ed  $e(0) = b - a$ .

La  $e(y)$  è una funzione monotona della  $y$  e quindi integrabile secondo RIEMANN in  $(0, c)$ .

Dico che

$$\int_a^b f(x) dx = \int_0^c e(y) dy.$$

<sup>(1)</sup> Veramente il LEVI anzichè considerare le successioni (1) e (2) considera due gruppi in corrispondenza biunivoca, che possono quindi avere anche una potenza maggiore del numerabile; prende dal 1° gruppo un numero finito qualunque di segmenti

$$\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_n$$

e i corrispondenti numeri

$$h_1, h_2, \dots, h_n$$

del 2° gruppo, calcola il valore dell'espressione

$$d_1 h_1 + d_2 h_2 + \dots + d_n h_n$$

e considera il limite superiore  $S$  dei valori che per questa via si possono ottenere, quindi nella definizione di integrale superiore fa compiere alla  $S$  la stessa parte che la (3) compie nella definizione che ho dato nel testo.

Si può però notare che nella definizione hanno importanza solo le  $S$  finite e che una  $S$  non può essere finita che quando i gruppi assunti dal LEVI in luogo delle successioni (1) e (2) hanno una potenza non superiore a quella del numerabile.

<sup>(2)</sup> Per *misura esterna* e per *misura interna* si intende ciò che con questi nomi è stato indicato dal LEBESGUE a pag. 104 del suo trattato *Leçons sur l'intégration et la recherche des fonctions primitives*, 1904, Paris, Gauthier-Villars.

La *misura esterna* è l'estensione minima della nota: G. VITALI, *Sui gruppi di punti*. (Rendiconti del Circolo Matematico di Palermo, t. XVIII, (1904), pp. 116-126).

*Dim.* Sia  $r$  un qualsiasi numero intero  $> 0$ , e si ponga

$$y_i = i \frac{c}{r} \quad (i=0, 1, 2, \dots, r),$$

cosicchè in particolare  $y_0 = 0$ ,  $y_r = c$ .

Indico con  $G_i$  ( $i=0, 1, \dots, r$ ) il gruppo dei punti di  $(a, b)$  per cui  $f(x) > y_i$ . La misura esterna di ogni  $G_i$  è allora data da  $e(y_i)$ .

Consideriamo ora una qualsiasi coppia di successioni (1) e (2) e indichiamo con  $\mu_i$  la somma delle lunghezze dei segmenti di (1) a cui corrispondono numeri di (2) maggiori di  $y_i$ . Siccome ogni punto di  $G_i$  appartiene ad uno di questi segmenti (v. Def.), sarà

$$\mu_i \geq e(y_i) \quad (i=0, 1, 2, \dots, n),$$

e quindi

$$\begin{aligned} \Sigma_n d_n h_n &\geq \mu_{r-1} \cdot y_{r-1} + (\mu_{r-2} - \mu_{r-1}) y_{r-2} + \dots + (\mu_1 - \mu_0) y_0 \\ &= \mu_{r-1} (y_{r-1} - y_{r-2}) + \mu_{r-2} (y_{r-2} - y_{r-3}) + \dots + \mu_1 (y_1 - y_0) \\ &\geq e(y_{r-1}) (y_{r-1} - y_{r-2}) + e(y_{r-2}) (y_{r-2} - y_{r-3}) + \dots + e(y_1) (y_1 - y_0). \end{aligned}$$

Quest'ultima sommatoria col tendere di  $r$  all'  $\infty$  tende a

$$\int_0^c e(y) dy,$$

dunque

$$\Sigma_n d_n h_n \geq \int_0^c e(y) dy,$$

e infine

$$(4) \quad \int_a^b f(x) dx \geq \int_0^c e(y) dy.$$

Sia ora  $\varepsilon$  un numero  $> 0$  piccolo a piacere. È possibile includere i punti di  $G_{r-1}$  in un sistema  $\Gamma_{r-1}$  di segmenti le cui lunghezze abbiano una somma minore di  $e(y_{r-1}) + \varepsilon$ . I punti di  $G_{r-2}$  che non appartengono ad alcun segmento di  $\Gamma_{r-1}$  formano un gruppo che ha una misura esterna che non supera

$e(y_{r-2}) - e(y_{r-1})$  <sup>(4)</sup>, e quindi si possono includere in un sistema  $\Gamma_{r-2}$  di segmenti le cui lunghezze abbiano una somma minore di  $e(y_{r-2}) - e(y_{r-1}) + \varepsilon$ .

I punti di  $G_{r-3}$  che non appartengono ad alcuno dei segmenti di  $\Gamma_{r-1}$  e di  $\Gamma_{r-2}$  formano un gruppo che ha misura esterna che non supera  $e(y_{r-3}) - e(y_{r-2})$  e quindi si possono rinchiudere in un sistema  $\Gamma_{r-3}$  di segmenti le cui lunghezze abbiano una somma minore di  $e(y_{r-3}) - e(y_{r-2}) + \varepsilon$ , e così via.

Ordiniamo i segmenti di

$$\Gamma_{r-1}, \Gamma_{r-2}, \dots, \Gamma_0$$

in una successione come (1) e costruiamo una successione (2) in modo che ad ogni segmento di  $\Gamma_{r-1}$  corrisponda il numero  $y_r$ , ad ogni segmento di  $\Gamma_{r-2}$  corrisponda il numero  $y_{r-1}$ , ad ogni segmento di  $\Gamma_{r-3}$  corrisponda il numero  $y_{r-2}$  e così via.

Le successioni (1) e (2) così formate soddisfano alla condizione che per ogni  $x$  di  $(a, b)$  esiste un numero intero positivo  $n$  per cui  $x$  appartiene a  $\delta_n$  e sia  $f(x) \geq h_n$ .

Per tali successioni è

$$\begin{aligned} \sum_n d_n \cdot h_n &< [e(y_{r-1}) + \varepsilon]y_r + [e(y_{r-2}) - e(y_{r-1}) + \varepsilon]y_{r-1} + \\ &+ [e(y_{r-3}) - e(y_{r-2}) + \varepsilon]y_{r-2} + \dots + [e(y_0) - e(y_1) + \varepsilon]y_1 \\ &= e(y_{r-1}) \cdot (y_r - y_{r-1}) + e(y_{r-2}) \cdot (y_{r-1} - y_{r-2}) + \dots \\ &+ e(y_1) \cdot (y_2 - y_1) + e(y_0) \cdot (y_1 - y_0) + \varepsilon(y_1 + y_2 + \dots + y_r) \\ &< \sum_{i=0}^{r-1} e(y_i) \cdot (y_{i+1} - y_i) + r \cdot \varepsilon \cdot c. \end{aligned}$$

<sup>(4)</sup> Ciò è conseguenza del teorema:

Se  $G$  è un gruppo di punti di misura esterna  $e$ , se  $G'$  è un sottogruppo di  $G$  di misura esterna  $e'$  e se  $\Gamma$  è un gruppo di segmenti racchiudente  $G'$ , il gruppo  $G''$  dei punti di  $G$  che non appartengono a qualche segmento di  $\Gamma$  ha misura esterna  $\leq e - e'$ .

Questo teorema si può dimostrare come segue:

Per ogni  $\sigma > 0$  si può includere  $G$  in un sistema  $\Delta$  di segmenti le cui lunghezze abbiano una somma  $< e + \sigma$ . I punti appartenenti a qualche segmento di  $\Delta$  formano un gruppo  $\Omega$  misurabile di misura  $\leq e + \sigma$ . I punti comuni ad un segmento di  $\Gamma$  e ad uno di  $\Delta$  formano un gruppo misurabile di misura  $\geq e'$ , perchè questo gruppo contiene  $G'$ .

I punti di  $\Omega$  che non appartengono ad alcun segmento di  $\Gamma$  formano allora un gruppo misurabile di misura  $\leq (e + \sigma) - e' = (e - e') + \sigma$ . Il gruppo  $G''$  è sottogruppo di questo, quindi la misura esterna di  $G''$  è  $\leq (e - e') + \sigma$ . Ciò per ogni  $\sigma$ , dunque la misura esterna di  $G''$  è  $\leq e - e'$ . c. d. d.

Scelto poi un  $\eta > 0$  piccolo a piacere, si può prendere  $r$  così grande per cui

$$\sum_{i=0}^{r-1} e(y_i) \cdot (y_{i+1} - y_i) < \int_0^c e(y) dy + \frac{\eta}{2}$$

e poi  $\varepsilon$  così piccolo per cui

$$r \cdot \varepsilon \cdot c < \frac{\eta}{2}.$$

Allora risulta

$$\sum_n d_n \cdot h_n < \int_0^c e(y) dy + \eta,$$

e quindi è certamente

$$\int_a^{\bar{b}} f(x) dx \leq \int_0^c e(y) dy.$$

Da questa disuguaglianza e dalla (4) si ricava

$$(5) \quad \int_a^{\bar{b}} f(x) dx = \int_0^c e(y) dy. \quad \text{c. d. d.}$$

Si osservi inoltre che se  $\bar{e}(y)$  indica la misura esterna del gruppo di punti di  $(a, b)$  in cui  $f(x) \geq y$  è  $\bar{e}(y) \geq e(y)$  è, per ogni  $\varepsilon > 0$ ,  $\bar{e}(y) \leq e(y - \varepsilon)$ , così che

$$(6) \quad \int_0^c e(y) dy \leq \int_0^c \bar{e}(y) dy$$

ed inoltre

$$\int_0^c \bar{e}(y) dy \leq \int_0^\varepsilon \bar{e}(y) dy + \int_\varepsilon^c e(y - \varepsilon) dy.$$

Ma

$$\bar{e}(y) \leq b - a$$

e quindi

$$\int_0^\varepsilon \bar{e}(y) dy \leq \varepsilon(b - a),$$

inoltre

$$\int_{\underline{\varepsilon}}^c e(y - \varepsilon) dy = \int_0^{c-\varepsilon} e(y) dy \leq \int_0^c e(y) dy,$$

dunque

$$\int_0^c \bar{e}(y) dy \leq \varepsilon(b-a) + \int_0^c e(y) dy,$$

e, poichè  $\varepsilon$  può essere piccolo a piacere,

$$\int_0^c \bar{e}(y) dy \leq \int_0^c e(y) dy.$$

Da questa disuguaglianza e da (6) si ricava

$$\int_0^c e(y) dy = \int_0^c \bar{e}(y) dy$$

e quindi anche

$$(7) \quad \int_a^{\bar{b}} f(x) dx = \int_0^c \bar{e}(y) dy.$$

Si ha così il

**TEOREMA.** *Se  $f(x)$  è una funzione limitata e  $> 0$  in  $(a, b)$ ,  $a < b$ , se  $e(y)$  è la misura esterna del gruppo dei punti di  $(a, b)$  in cui  $f(x) > y$ , se  $\bar{e}(y)$  è la misura esterna del gruppo di punti di  $(a, b)$  in cui  $f(x) \geq y$ , se infine  $c$  è il limite superiore dei valori di  $f(x)$  si ha:*

$$\int_a^{\bar{b}} f(x) dx = \int_0^c e(y) dy = \int_0^c \bar{e}(y) dy.$$

**2.** Sia ancora  $f(x) > 0$  in  $(a, b)$ ,  $a < b$ , ed  $m$  indichi un numero positivo a piacere. Poniamo

$$f_1(x) = f(x) + m$$

ed indichiamo con  $e_1(y)$  la misura esterna del gruppo dei punti di  $(a, b)$  in cui  $f_1(x) > y$ . È evidentemente

$$e_1(y + m) = e(y),$$

e quindi

$$\int_m^{m+c} e_i(y) dy = \int_0^c e(y) dy = \int_a^{\bar{b}} f(x) dx.$$

Poi è

$$\int_a^{\bar{b}} f_i(x) dx = \int_0^{m+c} e_i(y) dy = \int_0^m e_i(y) dy + \int_m^{m+c} e_i(y) dy = \int_0^m e_i(y) dy + \int_a^{\bar{b}} f(x) dx.$$

Inoltre per  $y \leq m$  è  $e_i(y) = b - a$  e quindi

$$\int_0^m e_i(y) dy = m(b - a),$$

dunque

$$\int_a^{\bar{b}} f_i(x) dx = m(b - a) + \int_a^{\bar{b}} f(x) dx,$$

o anche

$$\int_a^{\bar{b}} [f(x) + m] dx = m(b - a) + \int_a^{\bar{b}} f(x) dx.$$

Da questa relazione si ricava come fa il LEVI (<sup>1</sup>) che se  $f(x)$  è una funzione limitata (non più necessariamente  $> 0$ ), qualunque sia il numero  $m$  tale che in tutto  $(a, b)$  sia  $f(x) + m > 0$ , l'espressione

$$\int_a^b [f(x) + m] dx - m(b - a)$$

ha sempre lo stesso valore.

Questo valore si chiama, secondo il LEVI, l'integrale superiore di  $f(x)$  da  $a$  a  $b$  e si rappresenta con

$$\int_a^{\bar{b}} f(x) dx.$$

Così resta definito l'integrale superiore di ogni funzione limitata.

(<sup>1</sup>) Loc. cit., pag. 66.

3. Sia ora  $f(x)$  una funzione limitata in  $(a, b)$  e sia  $m$  un numero maggiore del limite superiore di  $|f(x)|$  in  $(a, b)$ .

Poniamo

$$f_1(x) = f(x) + m.$$

Indichiamo con  $e_1(y)$  la misura esterna del gruppo dei punti di  $(a, b)$  in cui  $f_1(x) > y$ , con  $\bar{e}_1(y)$  quella del gruppo dei punti in cui  $f_1(x) \geq y$ , con  $e(y)$  quella del gruppo dei punti in cui  $f(x) > y$  e con  $\bar{e}(y)$  quella del gruppo dei punti in cui  $f(x) \geq y$ .

È evidentemente

$$e_1(y) = e(y - m)$$

$$\bar{e}_1(y) = \bar{e}(y - m).$$

È inoltre

$$\int_a^{\bar{b}} f_1(x) dx = \int_0^{2m} e_1(y) dy = \int_0^{2m} \bar{e}_1(y) dy,$$

perchè per  $y$  maggiore del limite superiore di  $f_1(x)$  è  $e_1(y) = \bar{e}_1(y) = 0$ .

Dunque

$$\int_a^{\bar{b}} f_1(x) dx = \int_0^{2m} e(y - m) dy = \int_0^{2m} \bar{e}(y - m) dy,$$

e, mutando  $y - m$  in  $y$ , si ha quindi

$$\int_a^{\bar{b}} f_1(x) dx = \int_{-m}^m e_1(y) dy = \int_{-m}^m \bar{e}(y) dy.$$

È poi

$$\int_a^{\bar{b}} f(x) dx = \int_a^{\bar{b}} f_1(x) dx - m(b - a),$$

e perciò

$$\int_a^{\bar{b}} f(x) dx = \int_{-m}^m e(y) dy - m(b - a)$$



ed anche

$$\int_a^{\bar{b}} f(x) dx = \int_{-m}^m \bar{e}(y) dy - m(b-a) \quad (^1).$$

4. Il LEVI chiama poi *integrale inferiore* di una funzione limitata  $f(x)$  in  $(a, b)$  e lo indica con

$$\int_a^b f(x) dx$$

il contrario dell'integrale superiore da  $a$  a  $b$  di  $-f(x)$ . Cosichè

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_a^{\bar{b}} [-f(x)] dx.$$

Allora se  $m$  è un numero maggiore del limite superiore di  $|f(x)|$  in  $(a, b)$  è

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_{-m}^m \bar{\varepsilon}(y) dy + m(b-a) = m(b-a) - \int_{-m}^m \bar{e}(-y) dy$$

dove  $\bar{\varepsilon}(y)$  indica la misura esterna del gruppo di punti in cui  $-f(x) \geq y$  cioè in cui  $f(x) \leq -y$ .

Indicando con  $i(y)$  la misura interna del gruppo dei punti in cui  $f(x) > y$  si ha allora

$$i(y) = (b-a) - \bar{\varepsilon}(-y)$$

e quindi

$$\bar{\varepsilon}(-y) = (b-a) - i(y)$$

(<sup>1</sup>) Questo risultato si potrebbe anche enunciare dicendo che

$$\int_a^{\bar{b}} f(x) dx = \int_{-m}^m g(y) dy = \int_{-m}^m \bar{g}(y) dy,$$

dove  $g(y)$  è la funzione che per  $y > 0$  indica la misura esterna del gruppo di punti in cui  $f(x) > y$  e per  $y < 0$  la contraria della misura interna del gruppo di punti in cui  $f(x) \leq y$ , e dove  $\bar{g}(y)$  è la funzione che per  $y > 0$  indica la misura esterna del gruppo di punti in cui  $f(x) \geq y$  e per  $y < 0$  la contraria della misura interna del gruppo dei punti in cui  $f(x) < y$ .

e perciò

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx &= \int_{-m}^m [i(y) - (b-a)] dy + m(b-a) \\ &= \int_{-m}^m i(y) dy - 2m(b-a) + m(b-a) \\ &= \int_{-m}^m i(y) dy - m(b-a) \quad (1). \end{aligned}$$

5. Se  $f(x)$  è una funzione limitata in  $(a, b)$  e se

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$$

si dice col LEVI che  $f(x)$  è *integrabile* in  $(a, b)$ , e il valore comune dei precedenti integrali si chiama *integrale* di  $f(x)$  da  $a$  a  $b$ .

Allora se  $f(x)$  è integrabile è

$$\int_{-m}^m e(y) dy = \int_{-m}^m i(y) dy,$$

dove  $m$  indica un qualunque numero maggiore del limite superiore di  $|f(x)|$  ed  $e(y)$  ed  $i(y)$  hanno lo stesso significato che nei n.° 3 e 4.

Evidentemente per ogni  $y$  è

$$e(y) - i(y) \geq 0.$$

Dico che è sempre

$$e(y) - i(y) = 0$$

ossia che  $f(x)$  è misurabile (2).

(1) Questo risultato può essere anche enunciato dicendo che

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{-m}^m \gamma(y) dy,$$

dove  $\gamma(y)$  è la funzione che per  $y > 0$  indica la misura interna del gruppo dei punti in cui  $f(x) > y$  e per  $y \leq 0$  la contraria della misura esterna del gruppo dei punti in cui  $f(x) \leq y$ .

(2) Vedi LEBESGUE, loc. cit.

Infatti, poichè

$$\int_{-m}^m [e(y) - i(y)] dy = 0 \quad \text{ed} \quad e(y) - i(y) \geq 0,$$

non può esistere un segmento in cui sia sempre

$$e(y) - i(y) > 0,$$

e quindi, qualunque sia  $y$ , si può trovare una successione decrescente

$$y_1, y_2, y_3, \dots$$

avente per limite  $y$  e tale che per ogni  $n$  sia

$$e(y_n) - i(y_n) = 0$$

e tale quindi che sia misurabile il gruppo  $G_n$  dei punti in cui  $f(x) > y_n$ .

Il gruppo  $G$  dei punti in cui  $f(x) > y$  è l'insieme dei punti appartenenti a qualche  $G_n$  e quindi deve essere misurabile.

Si conclude che, qualunque sia  $y$ , il gruppo  $G$  dei punti in cui  $f(x) > y$  è misurabile e che quindi la funzione  $f(x)$  è misurabile. c. d. d.